

# 事例紹介：粉袋・パレットの搬送\_ハンドのトランスフォーム

## 導入前の課題

- 重量物搬送のため、作業への負担が大きかった。
- 生産量が人的要因に依存するため、スループットが安定しなかった。
- 粉袋の搬送以外にシートパレットや空パレットの搬送も自動化が必須だったが、専用装置の導入に伴うコスト増と設置スペースの確保がネックとなり、自動化に踏み切れなかった。

## 導入による効果

- 作業への負担を軽減でき社員の離職リスクが減った。
- 重労働を排除し、ロボットオペレーターとしての専門業務を確立したことで、求人の魅力が向上し応募者が増加した。
- スループットが安定し業務計画を立てやすくなったことで、在庫管理や出荷管理の適正化につながった。

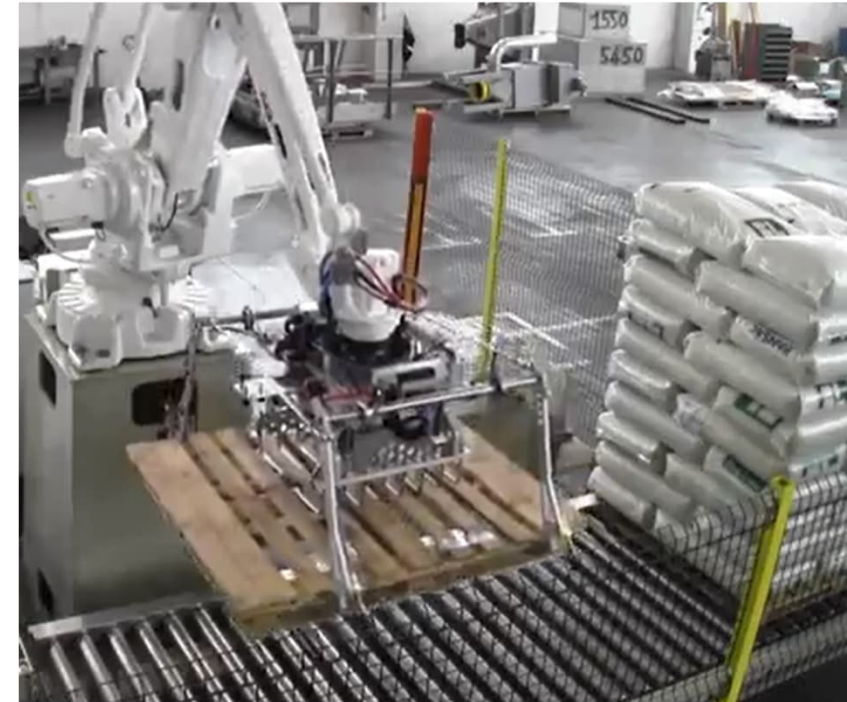
## ソリューション概要と機能的特徴

- ハンドの自動変形による機能集約で、空パレット・シートパレット供給装置を省略
- 複数工程を1台のロボットに集約することで最小限のコストとフットプリントで自動化を実現
- 専用の供給装置を削減することで設備全体の故障リスクやメンテナンス箇所を限定化

## ABBならではの！の特徴

- グローバルでの豊富な実績により参考にできる事例が多くあります！
- 国内外で蓄積されたノウハウにより、最適なお提案が可能です。
- 安全ソリューションSafeMoveと組み合わせることで一部安全柵なしの運用もご提案可能です。
- ABBの高度な加減速制御により、型崩れしやすい粉袋でも高速搬送が可能です。

※ SafeMoveは国際規格ISOに準拠する安全システムで、ロボットの動作監視、ツール監視、停止監視、速度制限等を行います。



参考動画は[こちら](#)

